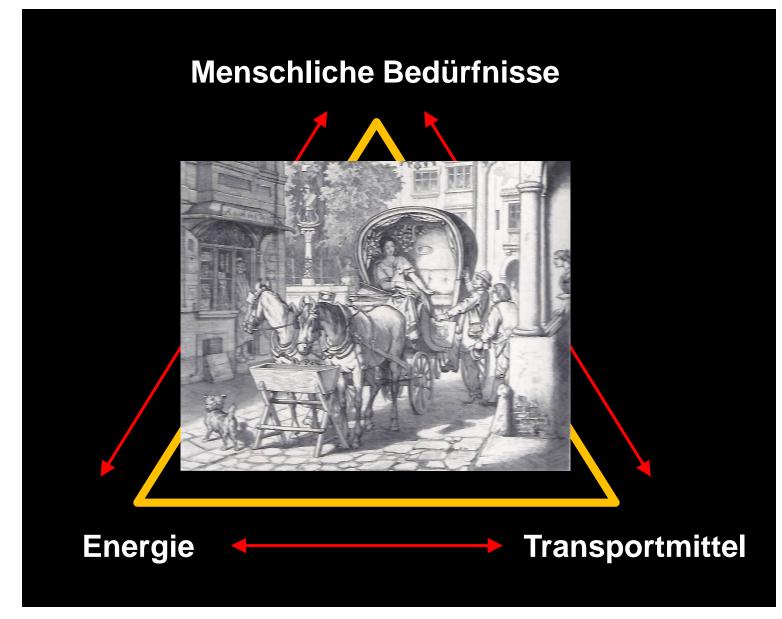




Prof. Dr.-Ing. Tjark Siefkes Stuttgart, 07. Dezember 2021





Prof. Dr.-Ing. Tjark Siefkes Stuttgart, 07. Dezember 2021

Die Hierarchie menschlicher Bedürfnisse

Selbstverwirklichung Verwirklichung des eigenen Potenzials

Ästhetische Bedürfnisse Ordnung, Schönheit

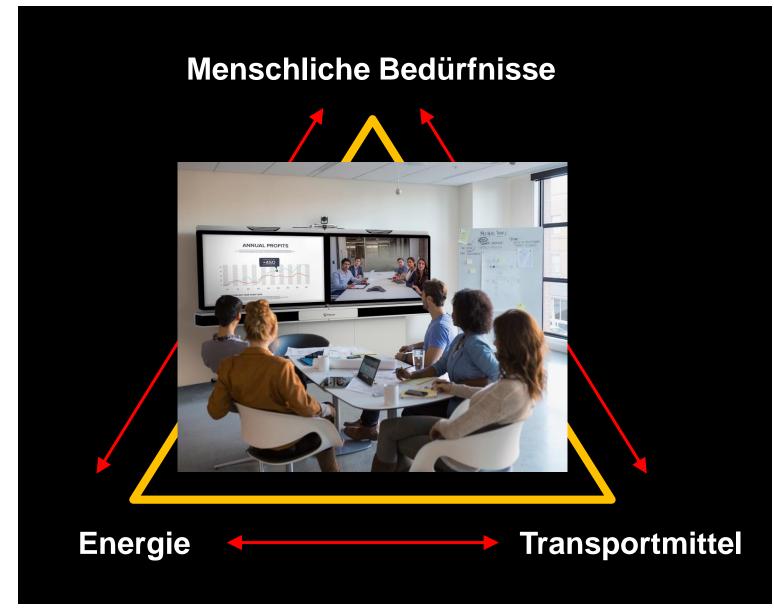
Kognitive Bedürfnisse Wissen, Selbstvertrauen, Selbstwertgefühl, Respekt

> Soziale Bedürfnisse Verbindung, Freundschaft, Vertrauen

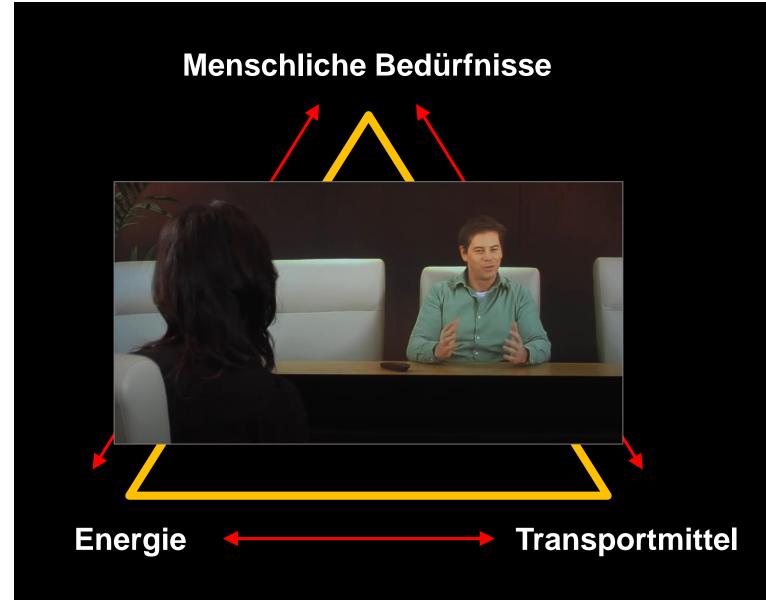
Bedürfnis nach Sicherheit und Schutz Gesundheit, Einkommen, Eigentum, Moral, Freiheit von Furcht

Physiologische Grundbedürfnisse Nahrung, Wasser, Sauerstoff, Schlaf

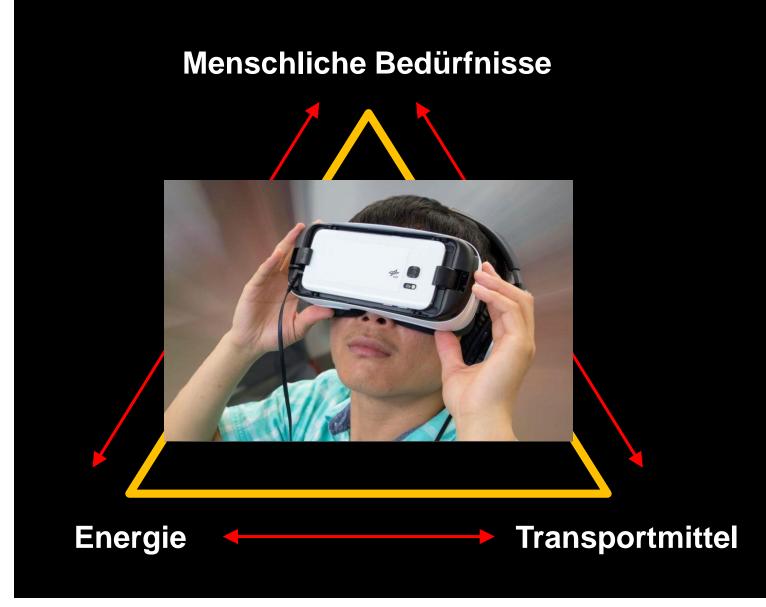














Auch wenn wir 85% nachhaltige Energie nutzen, ist der Energieverbrauch der Gesamtflotten bis 2045 zu senken

PKW

-40 % der benötigten Energie pro Personenkilometer

Nutzfahrzeuge

-60 % der benötigten Energie pro Tonnenkilometer

In Bezug auf: 1995





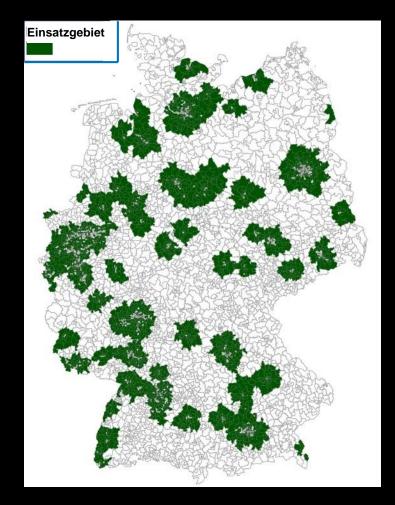


Wie wirkt sich das fahrerlose Fahren auf das Verkehrssystem aus?

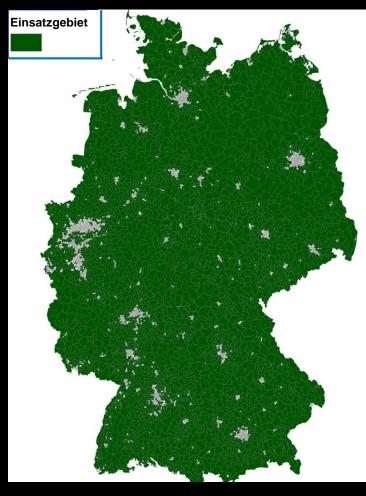
| Potenzieller Vorteil | Potenzielles Risiko |
|---|---|
| Weniger fahren, weniger Fahrzeuge | Mehr fahren, mehr Fahrzeuge |
| Verkehrsfluss optimieren | Abhängigkeit von Fachkräften |
| Keine Unfälle | Komplexere Zulassung |
| Lebenswertere Städte | Erhöhter Energieverbrauch durch Sensoren und IT |
| Neue Geschäftsmodelle | |



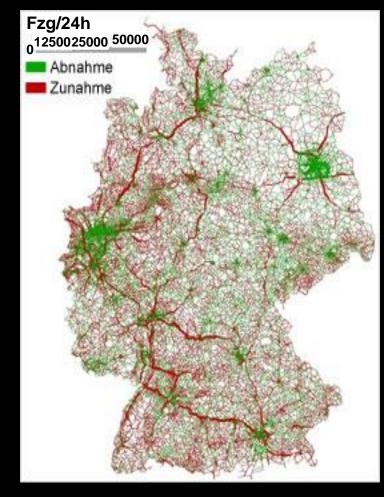
Mobilitätsräume in Deutschland



Vororte



Vororte + Ländlicher Raum



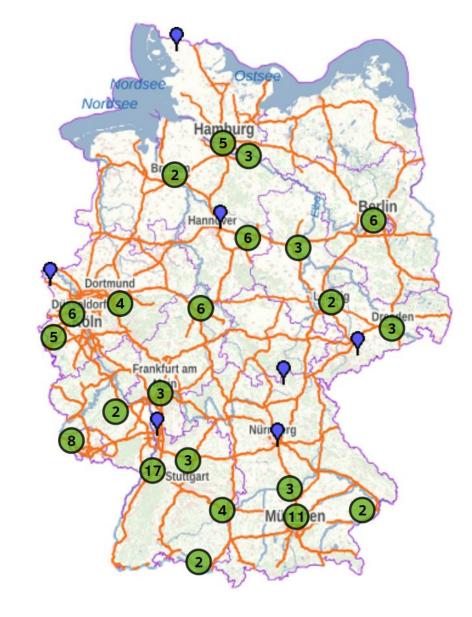
Beispiel Kraftfahrzeugverkehr: Abnahme | Zunahme 2010 bis 2040



Quelle: DLR

Vernetztes und automatisiertes Fahren im realen Verkehr in Deutschland

26 Testfelder für digitale Mobilität 142 Projekte zur digitalen Mobilität

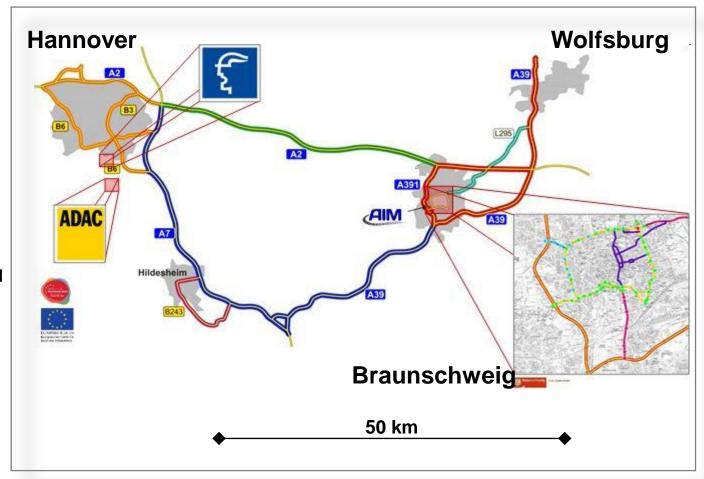




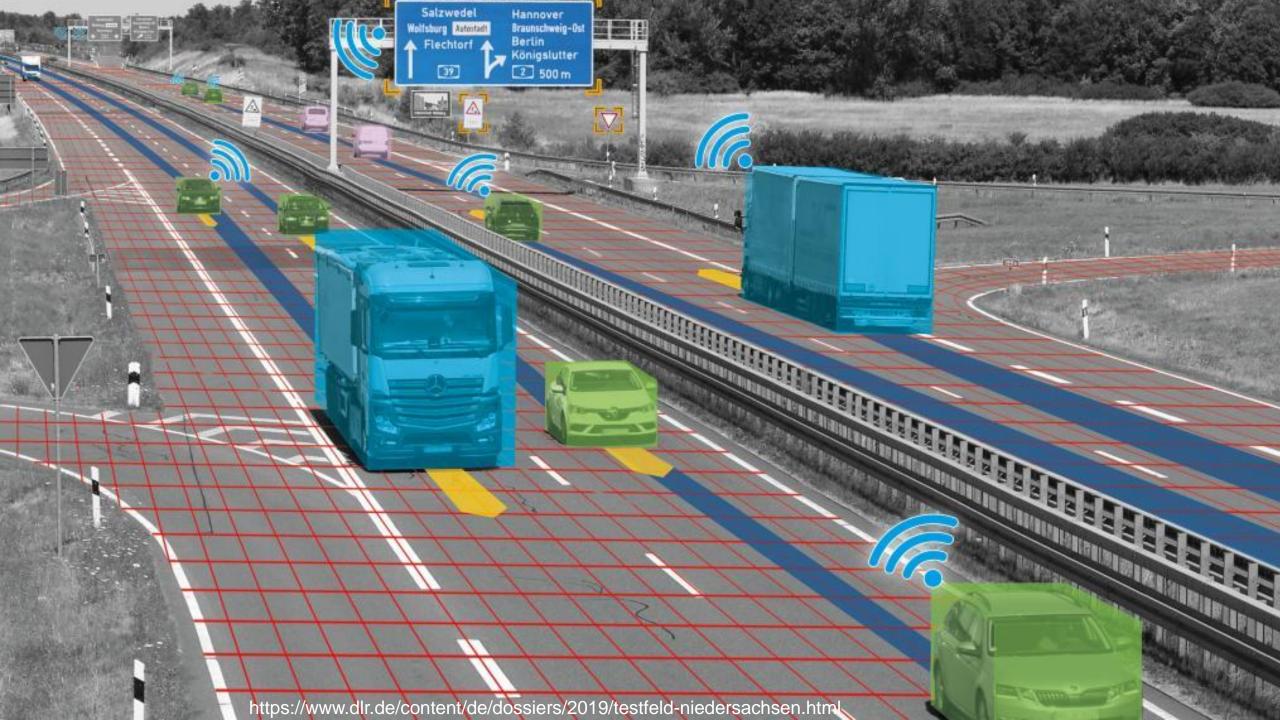
Das DLR betreibt zwei Testfelder

Anwendungsplattform Intelligente Mobilität & Testfeld Niedersachsen

- -Verschiedene Straßentypen (280km)
- Anonymisierte Straßen- & Fahrzeugerfassung
- Kommunikationstechnik Vom Fahrzeug zu anderen Fahrzeugen und zu Infrastruktur







Die Stadt Braunschweig in der virtuellen Realität





Lösungen finden für eine extrem hohe Anzahl an Herausforderungen

Herausforderungen sind z.B.

- ✓ Umgang mit Ungewissheiten
 - im Erfassungsbereich
 - außerhalb des Erfassungsbereichs

Lösungsansätze sind z.B.

- ✓ Technische Überwachung
- √ Fernsteuerung
- ✓ Vernetzung von Auto und Infrastruktur
- ✓ Umfassendes Lernen für die Flotte



Beispiel: Technische Überwachung - Minimales Risiko-Manöver, MRM



Ethik-Kommission "Automatisiertes und Vernetztes Fahren" Einführung des autonomen Fahrens in fünf Stufen

Stufe 0
Nur mit Fahrer

Fahrzeugkonzepte

Stufe 1
Assistiert

z.B. Einparkhilfe

Stufe 2
Teil-Automatisiert

Bildquelle: kfz.tech

z.B. Autobahnfahrt Stufe 3
Hoch-Automatisiert

z.B. Fahrt auf allen dafür freigegebenen Straßen Stufe 4 Voll-Automatisiert

Kein Fahrer erforderlich im spezifischen Anwendungsfall Stufe 5
Fahrerlos

Kein Fahrer erforderlich vom Start bis zum Ziel





Fahrer muss das Fahrzeug nicht dauerhaft überwachen



Bildquelle: VDI-Blog

Prof. Dr.-Ing. Tjark Siefkes Stuttgart, 07. Dezember 2021

Ethik-Kommission "Automatisiertes und Vernetztes Fahren" Ist in Zukunft die Software verantwortlich? 20 ethische Regeln

Der Schutz von Menschen hat Vorrang vor allen anderen Nützlichkeitserwägungen

Die Technik sollte Unfälle so gut wie praktisch möglich vermeiden . . . auch die intelligente Straßen-Infrastruktur muss genutzt werden. Zulassung nur als menschliche wenn sie sicherer ist Fahrleistungen



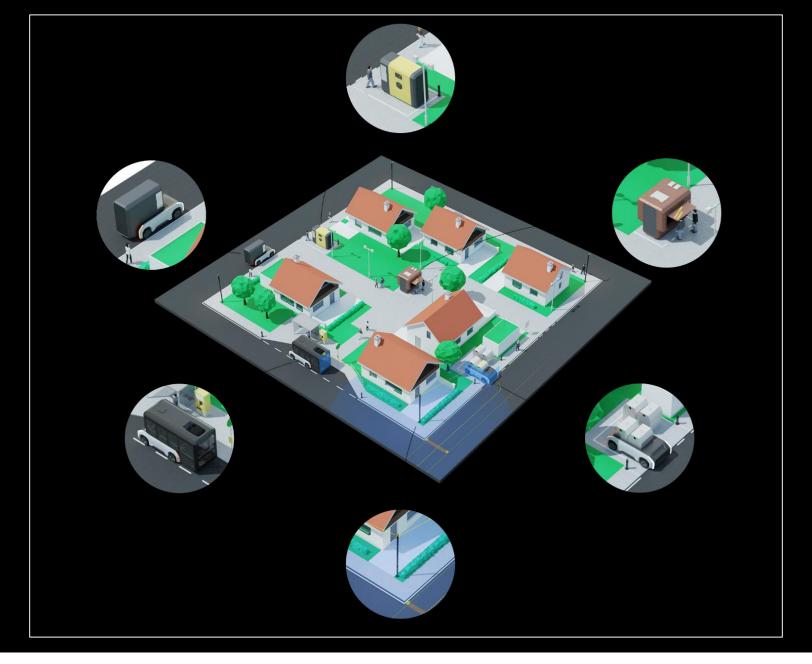


Ethik-Kommission: Automatisiertes und Vernetztes Fahren Wann ist es soweit?



Je eingegrenzter das Anwendungsgebiet, desto eher die Einführung





Einführung von Industrie 4.0 in die Mobilität

Auf dem Weg zum 24/7-Betrieb - Mobilität auf ein höheres Level bringen

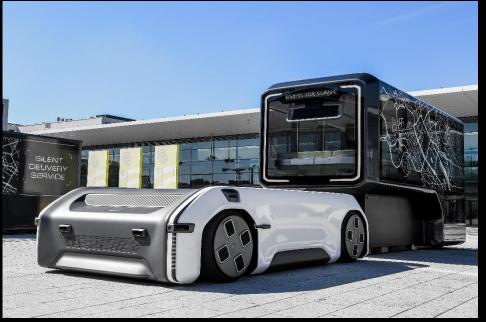
- Dezentral
- Vernetzt
- Transparente Information
- Technische Unterstützung













U-Shift, Größe: 3.5t. Quelle: DLR

Prof. Dr.-Ing. Tjark Siefkes Stuttgart, 07. Dezember 2021

















Gesteuertes autonomes Fahren

Zunahme von Komplexität und Nutzen

Ort der Datenverarbeitung

Datensicherheit

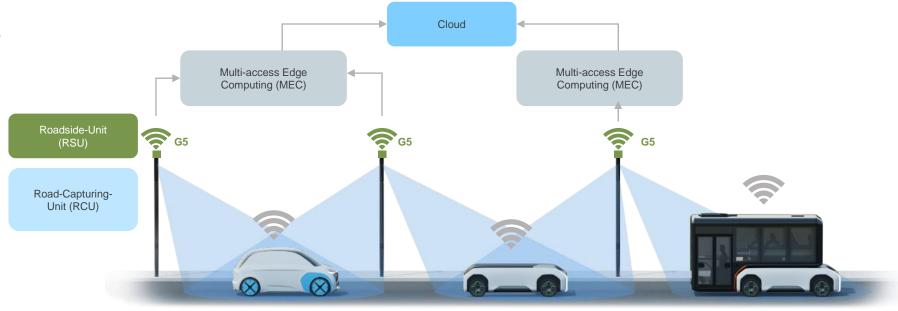
Akzeptanz / Zertifizierung

Eigentum und Betrieb

Geschäftsmodelle

_ _ _

Mögliches Konzept für gesteuertes automatisiertes Fahren mit Kontrollzentrum, Datenverarbeitung in der Cloud





Gesteuertes autonomes Fahren

Zunahme von Komplexität und Nutzen

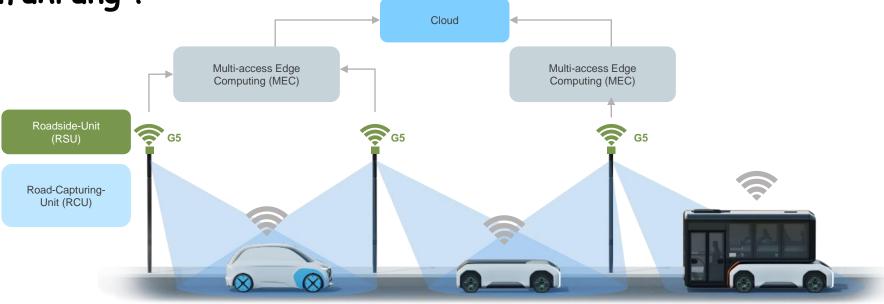
Mehr Sicherheit und Effizienz im Mischverkehr

Lokale Betriebsgebiete

Auch im Mischverkehr mit herkömmlichen Fahrzeugen

Schrittweise Einführung!







Die Hierarchie menschlicher Bedürfnisse Im Dialog mit den Menschen

Eine Technologie oder eine Verkehrsinnovation allein führt nicht zu einer Umgestaltung des Verkehrssystems. Die Akzeptanz der Nutzer macht den Unterschied.

Auftrag

- Aktiver Dialog über das Fahrzeugkonzept mit potenziellen zukünftigen Nutzern
- Aufnahme von Ideen für Anwendungsfälle des U-Shift sowie damit zusammenhängende Fragen und Anregungen
- Möglichkeiten für Fragen und Feedback geben

